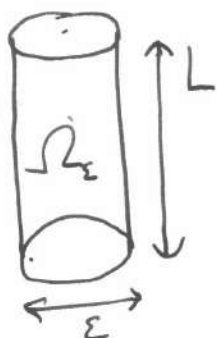


Introduction à l'approximation 3d-1d.



$$\frac{\bar{u}_\epsilon \longrightarrow u}{\epsilon \longrightarrow 0} \quad u \text{ défini sur } (0, L) \\ \text{solution de quoi?}$$

$$\Omega_\epsilon = \epsilon \omega \times (0, L).$$

Exemple simple :

Equation de la chaleur stationnaire :

$$(\bar{P}_\epsilon) \begin{cases} - \operatorname{div} A(\frac{x'}{\epsilon}, x_3) \nabla \bar{u}_\epsilon = f(\frac{x'}{\epsilon}, x_3) \text{ ds } \Omega_\epsilon \\ \bar{u}_\epsilon(x', 0) = \bar{u}_\epsilon(x', L) = 0, x' \in \omega. \\ A(\frac{x'}{\epsilon}, x_3) \nabla \bar{u}_\epsilon \cdot \vec{n} = 0 \text{ sur } \Gamma_N^\epsilon = \partial \Omega_\epsilon \setminus \Gamma_0^\epsilon. \\ \Gamma_0^\epsilon := \{(x', 0) \cup (x', L)\}_{x' \in \omega} \end{cases}$$

Hypothèses :

- A matrice de conductivité,
- 1) borne $A(x) \{ \cdot \} \geq \alpha |\{ \cdot \}|^2$ p.p. $x \in \Omega = \omega \times (0, L)$
 $\forall \xi \in \mathbb{R}^3 (\mathbb{R}^N)$
- 2) $A(x) \in (L^\infty(\Omega))^{3 \times 3}$
- 3) Terme source $f \in L^2(\Omega)$.

D'autres conditions aux limites possibles.

Par exemple : Dirichlet, Neumann - périodiques.

$$(\bar{P}'_\epsilon) \begin{cases} - \operatorname{div} A(\frac{x'}{\epsilon}, x_3) \nabla \bar{u}_\epsilon + \bar{u}_\epsilon = f(\frac{x'}{\epsilon}, x_3) \text{ ds } \Omega_\epsilon \\ \bar{u}_\epsilon(x', 0) = \bar{u}_\epsilon(x', L), x' \in \omega. \\ A \nabla \bar{u}_\epsilon \cdot \vec{n} /_{\Gamma_0^L} = A \nabla \bar{u}_\epsilon \cdot \vec{n} /_{\Gamma_0^0}, \quad \Gamma_0^L := \{(x', L), x' \in \omega\} \\ A \nabla \bar{u}_\epsilon \cdot \vec{n} = 0 \text{ sur } \Gamma_N^\epsilon. \quad \Gamma_0^0 = \{(x', 0), x' \in \omega\} \end{cases}$$

Scaling (Remise à l'échelle).

$$(S). \bar{u}_\varepsilon(x', x_3) = \bar{u}_\varepsilon(\varepsilon y', x_3) = u_\varepsilon(y', x_3).$$

Alors $x' = \varepsilon y' \in \Omega_\varepsilon = \varepsilon \omega \times (0, L) \Leftrightarrow y' \in \omega$.

Donc $\Omega_\varepsilon \Leftrightarrow \Omega = \omega \times (0, L) =$ Ouvert fixe.

Prix à payer: $\nabla \bar{u}_\varepsilon(x', x_3) = \begin{pmatrix} \nabla' \bar{u}_\varepsilon(x', x_3) \\ \frac{\partial \bar{u}_\varepsilon(x', x_3)}{\partial x_3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\varepsilon} \nabla' u_\varepsilon(y', x_3) \\ \frac{\partial u_\varepsilon(y', x_3)}{\partial x_3} \end{pmatrix}$
 $= \begin{pmatrix} \nabla^\varepsilon u_\varepsilon(y', x_3) \end{pmatrix}$.

Formulation variationnelle sur l'ouvert fixe.

$$(P_\varepsilon) \int_{\Omega} A(y', x_3) \nabla^\varepsilon u_\varepsilon(y', x_3) \nabla^\varepsilon \varphi(y', x_3) dy' dx_3 = \int_{\Omega} f(y', x_3) \varphi(y', x_3) dy' dx_3$$

$$\forall \varphi \in H_D^1(\Omega) := \left\{ u \in H^1(\Omega), u(y', 0) = u(y', L) = 0 \right\}$$

et pour les conditions mixtes:

$$(P'_\varepsilon) \int_{\Omega} A \nabla^\varepsilon u_\varepsilon \nabla^\varepsilon \varphi + u_\varepsilon \varphi dx = \int_{\Omega} f \varphi dx,$$

$$\forall \varphi \in V = \left\{ u \in H^1(\Omega), u(x', 0) = u(x', L) \right\}.$$

Étude de P_ε

1) Existence de u_ε par ε fixe.

Appliquer Lax-Nikolski dans $H_D^1(\Omega)$.

2) Estimations a priori

$$\varphi = u_\varepsilon \text{ dans } (\mathcal{P}_\varepsilon) \Rightarrow \|\nabla^\varepsilon u_\varepsilon\|_{L^2(\omega)} \leq C \forall \varepsilon$$

(Utiliser Poincaré) et donc:

$$\|\frac{1}{\varepsilon} \nabla u_\varepsilon\|_{L^2(\omega)}^2 + \|\partial_3 u_\varepsilon\|_{L^2(\omega)} + \|u_\varepsilon\|_{L^2(\omega)} \leq C \forall \varepsilon.$$

$$\underline{0}'_n: \|\nabla u_\varepsilon\|_{L^2(\omega)} \leq C \Rightarrow$$

$u_\varepsilon \longrightarrow u$ ds $H_0^1(\omega)$ faible

$$\|w_\varepsilon := \frac{u_\varepsilon}{\varepsilon} - \int_\omega \frac{u_\varepsilon}{\varepsilon} dx'\|_{L^2(0,L; H_m^1(\omega))} = \|\frac{1}{\varepsilon} \nabla u_\varepsilon\|_{L^2(\Omega)} \leq C.$$

et donc $w_\varepsilon \longrightarrow w$ ds $L^2(0,L; H_m^1(\omega))$ faible.

$$\frac{1}{\varepsilon} \nabla u_\varepsilon = \frac{1}{\varepsilon} \nabla w_\varepsilon \longrightarrow \nabla w \text{ } L^2(\Omega) \text{ faible.}$$

$$\underline{\underline{et}} \|\nabla u_\varepsilon\|_{L^2} \leq C\varepsilon \rightarrow 0 \Rightarrow \nabla u = 0 \text{ ds } \Omega$$

$$\Rightarrow u(\frac{\cdot}{\varepsilon}, x_3) := u(x_3) \in H_0^1(0,L).$$

Passage à la limite dans \mathcal{P}_ε .

Test du type : $\varphi = \bar{u}(x_3) + \varepsilon \bar{w}(\frac{\cdot}{\varepsilon}, x_3)$
avec $(\bar{u}, \bar{w}) \in H_0^1(0,L) \times \mathcal{D}(\Omega)$:

$$\int_\Omega (A_{\alpha\beta} \frac{1}{\varepsilon} \partial_\beta u_\varepsilon + A_{\alpha 3} \partial_3 u_\varepsilon) \frac{1}{\varepsilon} \partial_\alpha (\bar{u} + \varepsilon \bar{w}) + (A_{3\beta} \frac{1}{\varepsilon} \partial_\beta u_\varepsilon + A_{33} \partial_3 u_\varepsilon) \times$$

$$\times \left(\frac{d\bar{u}}{dx_3}(x_3) + \varepsilon \partial_3 \bar{w} \right) dy' dx_3 = \int_\Omega f(y', x_3) (\bar{u}(x_3) + \varepsilon \bar{w}(y', x_3)) dy' dx_3$$

$\varepsilon \rightarrow 0 \Rightarrow$

$$\int_\Omega \left[(A_{\alpha\beta} \partial_\beta w + A_{\alpha 3} \frac{d\bar{u}}{dx_3}(x_3)) \partial_\alpha \bar{w} + (A_{3\beta} \partial_\beta w + A_{33} \frac{d\bar{u}}{dx_3}(x_3)) \frac{d\bar{u}}{dx_3} \right] dy' dx_3 =$$

$$= \int_\Omega f(y', x_3) \bar{u}(x_3) dy' dx_3.$$

$$\int_{\Omega} A \begin{pmatrix} \nabla' w(y', x_3) \\ \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla' \bar{w} \\ \frac{d\bar{w}}{dx_3} \end{pmatrix} dy' dx_3 = \int_{\Omega} f \bar{u} dy' dx_3 = \int_{\Omega} f \bar{u} dy' dx_3 = \int_{\Omega} f \bar{u} dy' dx_3$$

d'abord $\forall (\bar{u}, \bar{w}) \in H_0^1(\Omega) \times \mathcal{D}(\Omega)$ puis $\forall (\bar{u}, \bar{w}) \in H_0^1(\Omega) \times L^2(\Omega; H_m^1(\omega))$ par densité.

Preuve

1) (P_0) bien posé dans l'espace $H = H_0^1(\Omega) \times L^2(H_m^1(\omega))$

2) w variable d'antisymétrie :

$$w = 0 \text{ si } A_{\alpha 3} = 0 \quad \forall \alpha = 1, 2.$$

3) Convergences fortes :

$$\alpha \int_{\Omega} \left| \begin{pmatrix} \frac{1}{\varepsilon} \nabla' u_\varepsilon - \nabla' w \\ \frac{du_\varepsilon}{dx_3} - \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} \right|^2 dy' dx_3 \leq \int_{\Omega} A \begin{pmatrix} \frac{1}{\varepsilon} \nabla' u_\varepsilon - \nabla' w \\ \frac{du_\varepsilon}{dx_3} - \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\varepsilon} \nabla' u_\varepsilon - \nabla' w \\ \frac{du_\varepsilon}{dx_3} - \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} dy' dx_3$$

$$= \int_{\Omega} A \nabla' u_\varepsilon \nabla' u_\varepsilon - A \nabla' u_\varepsilon \begin{pmatrix} \nabla' w \\ \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} - A \begin{pmatrix} \nabla' w \\ \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} \nabla' u_\varepsilon + A \begin{pmatrix} \nabla' w \\ \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla' w \\ \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} dy' dx_3$$

$$\rightarrow \int_{\Omega} f u_\varepsilon - 2A \begin{pmatrix} \nabla' w \\ \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla' w \\ \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} + A \begin{pmatrix} \nabla' w \\ \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla' w \\ \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} dy' dx_3$$

$$= \int_{\Omega} 2A \begin{pmatrix} \nabla' w \\ \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla' w \\ \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} - 2A \begin{pmatrix} \nabla' w \\ \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla' w \\ \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} dy' dx_3 = 0.$$

Conclusion : $\frac{1}{\varepsilon} \nabla' u_\varepsilon \rightarrow \nabla' w$ $L^2(\Omega)$ faible

et $\forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$ i.e, $w_\varepsilon \rightarrow w$, $L^2(\Omega; H_m^1(\omega))$ fort.

$u_\varepsilon \rightarrow u$ dans $H_0^1(\Omega)$ fort.

puisque $\frac{du_\varepsilon}{dx_3} \rightarrow \frac{dw}{dx_3}$, $L^2(\Omega)$ fort.

On a $\|\nabla^\varepsilon (u_\varepsilon) - \nabla^\varepsilon (u(x_3) + \varepsilon w)\|_{L^2(\omega)} \rightarrow 0$.

$\|\nabla^\varepsilon w\|_{L^2(\omega)}$ a un sens quand on suppose $\partial_3 w \in L^2(\omega)$.

Définition: On dit que $u(x_3) + \varepsilon w(x_3)$ est un correcteur pour u_ε .

4) Retour à la variable d'anisotropie w

Localisation

Dans (P_ε) , $\bar{u} = 0 \Rightarrow \int_\omega A \begin{pmatrix} \nabla' w \\ \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla' \bar{w} \\ 0 \end{pmatrix} dy' dx_3 = 0$

$\forall \bar{w} \in L^2(H_m^1(\omega))$

$\Rightarrow \int_\omega A \begin{pmatrix} \nabla' w \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla' \bar{w} \\ 0 \end{pmatrix} dy' dx_3 = - \int_\omega A \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla' \bar{w} \\ 0 \end{pmatrix} dy' dx_3$

$\forall \bar{w} \in L^2(]0, L[; H_m^1(\omega))$.

$\bar{w} = \varphi(x_3) \psi(y') \in L^2(]0, L[) \times H_m^1(\omega) \Rightarrow$

$\int_0^L \int_\omega A \begin{pmatrix} \nabla' w(y', x_3) \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla' \psi(y') \\ 0 \end{pmatrix} dy' \varphi(x_3) dx_3 = - \int_0^L \int_\omega A \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla' \psi \\ 0 \end{pmatrix} dy' \varphi(x_3) dx_3$

$\times \begin{pmatrix} \nabla' \psi(y') \\ 0 \end{pmatrix} dy' \varphi(x_3) dx_3 \quad \forall \varphi \in L^2(]0, L[) \Rightarrow$

(EL) $\int_\omega A(y', x_3) \begin{pmatrix} \nabla w(y', x_3) \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla' \psi(y') \\ 0 \end{pmatrix} dy' = - \int_\omega A \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla' \psi \\ 0 \end{pmatrix} dy'$

$\forall \psi \in H_m^1(\omega), \text{ p.p. } x_3 \in (]0, L[).$

D'autre part, pour $x_3 \in]0, L[$ donne,

l'équation

$$(EE) \quad \int_{\omega} A(y', x_3) \begin{pmatrix} \nabla' \hat{w}(y', x_3) \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla' \psi \\ 0 \end{pmatrix} dy' = \\ = - \int_{\omega} A \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla' \psi(y') \\ 0 \end{pmatrix} dy' \quad \forall \psi \in H_m^1(\omega).$$

admet une solution unique $\hat{w}(\cdot, x_3) \in H_m^1(\omega)$.

(Lax-Nitgrom) tout comme l'équation (EL).

pour $x_3 \in]0, L[$ donné.

On constate que $\frac{du}{dx_3} \hat{w}(\cdot, x_3)$ est aussi solution de (EL).

D'où par unicité de la solution de (EL):

p.p. $x_3 \in]0, L[$, $w(y', x_3) = \hat{w}(y', x_3) \frac{du}{dx_3}(x_3) \quad (*)$

Remarque : En fait $\hat{w} \in L^\infty(]0, L[; H_m^1(\omega))$

i.e., $\sup_{x_3 \in]0, L[} \|\nabla' \hat{w}(\cdot, x_3)\|_{L^2(\omega)} \leq C$.

Corollaire : Forme réduite du pb limite P_0 :
équation ~~sur~~ Δd sur le fil $]0, L[$.

Utilisant (*): $w(y', x_3) = \hat{w}(y', x_3) \frac{du}{dx_3}(x_3)$ dans (P_0) ,

il vient : ($\bar{w} = 0$.)

$$\int_0^L \int_{\omega} A(y', x_3) \begin{pmatrix} \nabla' \hat{w}(y', x_3) \\ 1 \end{pmatrix} \frac{du}{dx_3}(x_3) \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{d\bar{u}}{dx_3} \end{pmatrix} dy' dx_3 = \int_0^L \int_{\omega} f dy' \frac{d\bar{u}}{dx_3}$$

Soit $\int_0^L a_0(x_3) \frac{du}{dx_3}(x_3) \frac{d\bar{u}}{dx_3}(x_3) dx_3 = \int_0^L \tilde{f}(x_3) \bar{u}(x_3) dx_3$
 $\forall \bar{u} \in H_0^1(]0, L[), \quad \tilde{f} \in H_0^1(]0, L[).$

$$\text{ou } a_0(x_3) := \int_{\omega} (A_{33} \partial_{y_3} \hat{w}(y', x_3) + A_{33}(y', x_3) \cdot 1) dy'$$

$$\text{p.p. } x_3 \in (0, L), \quad \tilde{f}(x_3) = \int_{\omega} f(y', x_3) dy'$$

On démontre (Exercice!) que.

$$\exists \alpha > 0: \quad a_0(x_3) \geq \alpha > 0. \quad \text{p.p. } x_3 \in (0, L).$$

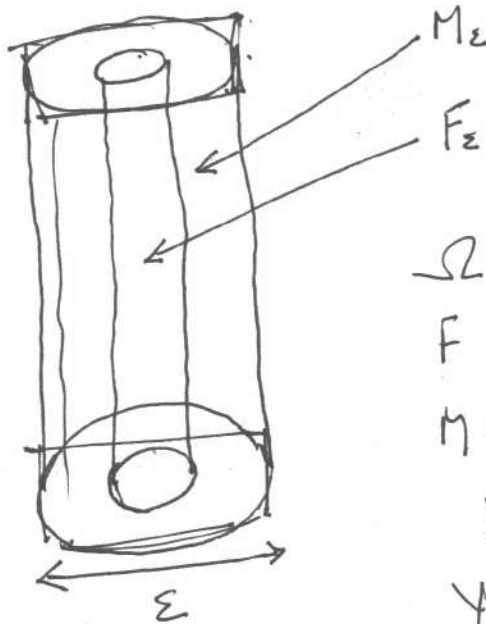
On a donc :

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{d}{dx_3} a_0(x_3) \frac{du}{dx_3}(x_3) = \tilde{f}(x_3), \quad \text{ds } (0, L) \\ u(0) = u(L) = 0. \end{array} \right.$$



3d-1d dans le cas fortement hétérogène

Géométrie



$$\Omega_\epsilon = F_\epsilon \cup M_\epsilon$$

$$F_\epsilon = \Sigma D(0, r) \times I \\ = \Sigma D(0, r) \times (0, L)$$

$$M_\epsilon = \Omega_\epsilon \setminus \bar{F}_\epsilon$$

$$\Omega = \mathbb{D} \times (0, L)$$

$$F = D(0, r) \times (0, L)$$

$$M = \Omega \setminus \bar{F} = (\mathbb{D} \setminus D(0, r)) \times (0, L)$$

$$D(0, r) \subset \mathbb{D}, r < 1/2$$

$$\mathbb{D} = \left] -\frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right[$$

Équation dans Ω_ϵ :

$$\frac{1}{\epsilon} - \operatorname{div} (X_{M_\epsilon} + \epsilon^2 X_{F_\epsilon}) \nabla \bar{u}_\epsilon = f\left(\frac{x'}{\epsilon}, x_3\right) \cdot \operatorname{div} \Omega_\epsilon$$

$$\bar{u}_\epsilon(x', 0) = \bar{u}_\epsilon(x', L) = 0, x' \in \mathbb{D}$$

$$(X_{M_\epsilon} + \epsilon^2 X_{F_\epsilon}) \nabla \bar{u}_\epsilon \cdot n = 0 \text{ sur } \Gamma_N^\epsilon$$

Forte hétérogénéité: faible diffusion ϵ^2 ds F_ϵ , 1 ds M_ϵ .

Même scaling: $x' = \epsilon y, u_\epsilon(y, x_3) = \bar{u}_\epsilon(\epsilon y, x_3), y \in \mathbb{D}$.

$$\Omega = \mathbb{D} \times (0, L)$$

Formulation variationnelle de l'invent fixe $\Omega = \mathbb{D} \times (0, L)$

$$(P_\epsilon) \left\{ \begin{array}{l} u_\epsilon \in H_0^1(0, L), \int_{\Omega} (X_M + \epsilon^2 X_F) \nabla^\epsilon u_\epsilon(y, x_3) \nabla^\epsilon \varphi(y, x_3) dy dx_3 = \int_{\Omega} f(y, x_3) \varphi dy dx_3 \\ \forall \varphi \in H_0^1(0, L). \end{array} \right.$$

THM: $\forall \epsilon > 0, \exists ! u_\epsilon \in H_0^1(0, L)$ solution de (P_ϵ) .

Dem: Lax-Milgram.

ANALYSE ASYMPTOTIQUE
Estimations a priori

remplacee partout ω par Ω !

$$J_\varepsilon := \int_{\Omega} (\chi_M + \varepsilon^2 \chi_F) \nabla u_\varepsilon \nabla u_\varepsilon \, dy \, dx_3$$

P.W $\Rightarrow \left\| u_\varepsilon - \int_{\Omega} u_\varepsilon \, dx' \right\|_{L^2(\Omega)} \leq C \left\| \nabla u_\varepsilon \right\|_{L^2(\Omega)} \quad \forall \chi_3 \in (0, L)$
 $\forall \varepsilon > 0$.

$$\Rightarrow \int_0^L \int_{\Omega} \left(u_\varepsilon - \int_{\Omega} u_\varepsilon \, dx' \right)^2 \, dy \, dx_3 \leq C \int_0^L \int_{\Omega} |\nabla u_\varepsilon(y, x_3)|^2 \, dy \, dx_3 \leq C J_\varepsilon.$$

ET: $\int_0^L \int_{\Omega} \left| \int_{\Omega} u_\varepsilon \, dx' \right|^2 \, dx_3 = \frac{|\omega|}{|\Omega|} \int_0^L \int_{\Omega} u_\varepsilon^2 \, dy \, dx_3 \leq C \int_0^L \int_{\Omega} \left| \frac{\partial u_\varepsilon}{\partial x_3} \right|^2 \, dy \, dx_3 \leq C J_\varepsilon.$

Dmc: $\|u_\varepsilon\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq C \left\| u_\varepsilon - \int_{\Omega} u_\varepsilon \, dx' \right\|_{L^2(\Omega)}^2 + \left\| \int_{\Omega} u_\varepsilon \, dx' \right\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq C J_\varepsilon.$

$\varphi = u_\varepsilon$ dans $(P_\varepsilon) \Rightarrow$

$$J_\varepsilon \leq \|f\|_{L^2(\Omega)} \cdot \|u_\varepsilon\|_{L^2(\Omega)} \leq C \sqrt{J_\varepsilon}$$

$$\Rightarrow \boxed{J_\varepsilon \leq C \quad \forall \varepsilon}$$

$$\Rightarrow \|u_\varepsilon\|_{L^2(\Omega)} \leq C$$

Conclusion: $\| \nabla u_\varepsilon \chi_M \|_{L^2(\Omega)}^2 = \frac{1}{\varepsilon^2} \| \nabla u_\varepsilon \chi_M \|_{L^2(\Omega)}^2 + \left\| \frac{\partial u_\varepsilon \chi_M}{\partial x_3} \right\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq C$

$$\| \varepsilon \nabla u_\varepsilon \chi_F \|_{L^2(\Omega)}^2 = \| \nabla u_\varepsilon \chi_F \|_{L^2(\Omega)}^2 + \varepsilon^2 \left\| \frac{\partial u_\varepsilon \chi_F}{\partial x_3} \right\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq C$$

Extraction de suites :

$$\|u_\varepsilon\|_{L^2(\Omega)} + \|\nabla' u_\varepsilon\|_{L^2(\Omega)} \leq C \Rightarrow \|u_\varepsilon\|_{L^2(I; H^1(\mathbb{Y}))} \leq C$$

$$\Rightarrow u_\varepsilon \rightharpoonup u_0(x), L^2(I; H^1(\mathbb{Y})) \text{ faible}$$

$$\|\frac{1}{\varepsilon} \nabla' u_\varepsilon \chi_M\|_{L^2(\Omega)} \leq C \Rightarrow \nabla' u_\varepsilon \chi_M \rightarrow 0 \text{ } L^2(\Omega) \text{ fort}$$

$$\Rightarrow \nabla' u_0 \chi_M = 0 \Rightarrow u_0(y, x_3) = v(x_3) \text{ ds } M.$$

$$(*) \frac{\partial u_\varepsilon}{\partial x_3} \chi_M \rightharpoonup \frac{\partial u_0}{\partial x_3}(x) \chi_M \in L^2(\Omega) \text{ faible.}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial u_0}{\partial x_3}(x) \chi_M = \frac{dv}{dx_3}(x_3) \chi_M \in L^2(\Omega) \Rightarrow v \in H^1(I).$$

$$u_\varepsilon(y, 0) = u_\varepsilon(y, L) = 0 \text{ p.p. } y \in \mathbb{Y} \Rightarrow v(0) = v(L) = 0$$

$$\Rightarrow v \in H_0^1(I).$$

$$(*) \Leftrightarrow u_\varepsilon \chi_M(y) \rightharpoonup u_0 \chi_M(y) \text{ dans } L^2(\mathbb{Y}; H_0^1(I)).$$

Sol : $u(y, x_3) = u_0(y, x_3) - v(x_3)$ dans Ω , alors

~~Alors~~ : (1) $u_\varepsilon \rightharpoonup u_0(y, x_3) + v(x_3)$ ds $L^2(I; H^1(\mathbb{Y}))$
 $u=0$ dans Ω et on a les cyles

(2) $\nabla' u_\varepsilon \chi_F \rightharpoonup \nabla' u_0(y, x_3) \chi_F, L^2(\Omega) \text{ faible}$
 $u=0$ dans Ω

(3) $\frac{1}{\varepsilon} \nabla' u_\varepsilon \chi_M \rightharpoonup \nabla' u_0(y, x_3) \chi_M, L^2(\Omega) \text{ faible}$

(4) $\frac{1}{\varepsilon} (u_\varepsilon - \frac{P}{\chi_M} u_\varepsilon) \rightharpoonup w(y, x_3), L^2(I; H_m^1(\mathbb{Y}|0)).$

(5) $\frac{\partial u_\varepsilon}{\partial x_3} \chi_M \rightharpoonup \frac{dv}{dx_3}(x_3) \chi_M, L^2(\Omega) \text{ faible}$

(6) $\varepsilon \frac{\partial u_\varepsilon}{\partial x_3} \chi_F \rightharpoonup 0 \text{ } L^2(\Omega) \text{ faible :}$

Passage à la limite, correcteur :

$$\varphi(y, x_3) = \bar{u}(y, x_3) + \bar{v}(x_3) + \varepsilon \bar{w}(y, x_3)$$

$\bar{v} \in H_0^1(I)$, $\bar{u} \in \mathcal{D}(\Omega)$, $\bar{w} \in \mathcal{D}(\Omega \setminus \bar{D}) \times \mathcal{D}(I)$,
 dans $(P_\varepsilon) \Rightarrow \bar{u} = 0$ dans M

$$\int_{\Omega} (\chi_M + \varepsilon^2 \chi_F) \nabla_{u_\varepsilon}^\varepsilon \nabla \varphi \, dy \, dx_3 = \int_M \frac{1}{\varepsilon} \nabla_{u_\varepsilon} \nabla \bar{w} + \frac{\partial u_\varepsilon}{\partial x_3} \left(\frac{d\bar{v}}{dx_3} + \varepsilon \frac{\partial \bar{w}}{\partial x_3} \right) \\ + \int_F \left(\frac{1}{\varepsilon} \nabla_{u_\varepsilon} \nabla \bar{u} + \frac{1}{\varepsilon} \nabla_{u_\varepsilon} \nabla \bar{w} + \frac{\partial u_\varepsilon}{\partial x_3} \frac{\partial \bar{u}}{\partial x_3} + \frac{\partial u_\varepsilon}{\partial x_3} \frac{d\bar{v}}{dx_3} + \varepsilon \frac{\partial u_\varepsilon}{\partial x_3} \frac{\partial \bar{w}}{\partial x_3} \right)$$

$$= \int_{\Omega} f(y, x_3) (\bar{u}(y, x_3) + \bar{v}(x_3) + \varepsilon \bar{w}(y, x_3)) \, dy \, dx_3$$

$\nabla'_{u_\varepsilon} \varepsilon \rightarrow 0 \Rightarrow$

$$\int_M \nabla' \bar{w} \nabla' \bar{w} + \frac{d\bar{w}}{dx_3} \frac{d\bar{v}}{dx_3} + \int_F \nabla' \bar{u} \nabla' \bar{u} \, dy \, dx_3 = \int_{\Omega} f(y, x_3) (\bar{u} + \bar{v}) \, dy \, dx_3$$

Par densité, on a donc la 1^{ère} formulation du pb limite:

$$\int_{\Omega} \begin{pmatrix} \nabla' \bar{w} \\ \frac{d\bar{w}}{dx_3} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \nabla' \bar{w} \\ \frac{d\bar{w}}{dx_3} \end{pmatrix} \chi_M + \int_F \nabla' \bar{u} \nabla' \bar{u} \chi_F \, dy \, dx_3 = \int_{\Omega} f(\bar{u} + \bar{v})$$

$(u, v, w) \in L^2(I; H^1(\Omega)) \times H_0^1(I) \times L^2(I; H_n^1(\Omega \setminus \bar{D}))$
 $u = 0$ dans M

$\forall (\bar{u}, \bar{v}, \bar{w}) \in \dots$ même espace.

Remarque : Dans le cas isotrope $w = 0$:

$$\bar{u} = \bar{v} = 0, \bar{w} = w \Rightarrow \nabla' w = 0 \Rightarrow w = 0 \text{ dans } L^2(I; H_n^1(\Omega \setminus \bar{D}))$$

Cas d'une matrice complète (plane).

$$(u, v, w) \in \{ \varphi \in L^2(I; H^1(\Omega)), \varphi = 0 \text{ sur } M \} \times H^2(I) \times L^2(I; H_m^1(\Omega))$$

$$\int_{\Omega} \left[A(x) \begin{pmatrix} \nabla_y' w \\ \frac{dw}{dx_3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla_y' \bar{w} \\ \frac{d\bar{w}}{dx_3} \end{pmatrix} \chi_M + A(x) \begin{pmatrix} \nabla_y' u \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla_y' \bar{u} \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \chi_F \right] dy dx_3$$

$$= \int_{\Omega} f(\bar{u} + \bar{v}(x_3)) dy dx_3 \quad \forall (\bar{u}, \bar{v}, \bar{w}) \in \dots \hat{m} \text{ espace}$$

Remarque : w est bien une variable d'anisotropie caractéristique
 le milieu où il y a diffusion selon l'axe x_3 , i.e. Π :
 si $A_{23} = 0, \alpha = 1, 2$, alors $w = 0$.

Mise en évidence de l'effet non local

de problème limite avec $\bar{v} = 0 \Rightarrow \int_F \nabla u' \nabla \bar{u} dy dx_3 = \int_F f(y, x_3) \bar{u} dy dx_3$

on a : $f(y, x_3) = f_0(y, x_3) - \int_D f_0(y, x_3) dy + \int_D f_0(y, x_3) dy$.

0^{me} : $\int_0^L \int_D \nabla u' \nabla \bar{u} dy dx_3 = \int_0^L \int_D (f_0(y, x_3) - \int_D f_0(y, x_3) dy) \bar{u} dy dx_3 + \int_0^L \int_D f_0(y, x_3) \bar{u} dy dx_3$
 de sorte que $u = u_1 + u_2$ où $u_i, i=1, 2$ solutions de :

$$\int_0^L \int_D \nabla u_1' \nabla \bar{u} dy dx_3 = \int_0^L \int_D f_0(y, x_3) dy \bar{u}(y, x_3) dy dx_3 \quad \forall \bar{u} \in H$$

et $\int_0^L \int_D \nabla u_2' \nabla \bar{u} dy dx_3 = \int_0^L \int_D (f - f_0 dy) \bar{u} dy dx_3$.

(superposition des solutions).

Localisation: Pour x_3 donnée ds $(0, L)$, $u_1(\cdot, x_3)$ est

solution de $\int_D \nabla' u_1(\cdot, x_3) \nabla' \bar{u} \, dy = \int (f \, dy) \bar{u}(y) \, dy$

$$\forall \bar{u} \in H^1(\Omega), \bar{u} = 0 \text{ dans } \partial\Omega \setminus \bar{\Omega}$$

et u_1 est donnée par: $\forall \bar{u} \in H_0^1(D)$

$$u_1(y, x_3) := \hat{u}(y) \int_0^D f(y, x_3) \, dy \text{ où } \hat{u} \text{ est solution de:}$$

$$\begin{cases} \int_D \nabla' \hat{u}(y) \nabla' \bar{u} \, dy = \int_D \bar{u}(y) \, dy, \forall \bar{u} \in H_0^1(D). \\ \hat{u} \in H_0^1(D) \end{cases}$$

Conclusion: $u_\varepsilon \rightarrow u(x, y) + v(x_3)$, $L^2(I; H^1(\Omega))$ faible

et $\bar{u}_\varepsilon(x', x_3)$ (définie sur $\Omega_\varepsilon = \varepsilon \Omega \times (0, L)$) vérifie:

$$\frac{1}{|\varepsilon \Omega|} \int_{\varepsilon \Omega} \bar{u}_\varepsilon(x', x_3) \, dx' \rightarrow \bar{U}(x_3) = \int_{\Omega} u(y, x_3) + v(x_3) \, dy, L^2(0, L)$$

$$\text{et } \bar{U}(x_3) = \frac{1}{|\Omega|} \int_{\Omega} u(y, x_3) \, dy + v(x_3) = \frac{1}{|\Omega|} \int_D (u_1 + u_2) \, dy + v(x_3)$$

$$= \frac{1}{|\Omega|} \int_D \hat{u}(y) \left(\int_0^D f(y, x_3) \, dy \right) \, dy + \frac{1}{|\Omega|} \int_D u_2 \, dy + v(x_3)$$

$$= m \int_0^D f(y, x_3) \, dy + \frac{1}{|\Omega|} \int_D u_2 \, dy + v(x_3) \text{ où } m := \frac{1}{|\Omega|} \int_D \hat{u}(y) \, dy$$

Remarque: (1) $\int_D \hat{u}(y) \, dy = \int_D \nabla' \hat{u} \nabla' \hat{u} \, dy > 0$ car $\hat{u} \neq 0$.

(2) $u_2 = 0$ si $f(y, x_3) \equiv f(x_3)$

Donc la température limite moyenne $\bar{U}(x_3)$ est donnée par la résolution de 2 équations:

D'abord v :

$$\int_M \frac{dv}{dx_3} \frac{d\bar{v}}{dx_3} = \int_0^L \int_D f(y, x_3) \bar{v}(x_3) dy dx_3 \quad \forall v \in H_0^1(0, L)$$

Sob:
$$-\frac{d^2 v}{dx_3^2}(x_3) = \frac{1}{|D|} \int_D f(y, x_3) dy \quad ds(0, L)$$

$$v \in H_0^1(0, L)$$

Puis calculer $m := \frac{1}{|D|} \int_D \hat{u}(y) dy$ i.e. d calculer \hat{u} en résolvant:

$$\begin{cases} -\Delta \hat{u} = 1 & \text{ds } D \\ \hat{u} \in H_0^1(D) \end{cases}$$

et m'a

$$\boxed{U(x_3) - v(x_3) = m \int_D f(y, x_3) dy + \frac{1}{|D|} \int_D u_2 dy}$$

CONVERGENCE DE L'ÉNERGIE

Rappel:
$$J_\varepsilon := \int_\Omega (\chi_M + \varepsilon^2 \chi_F) |\nabla u_\varepsilon|^2 dy dx_3$$

Thm:
$$J_\varepsilon \longrightarrow J_0 := \int_\Omega \left(\left| \frac{dv}{dx_3} \right|^2 \chi_M + |\nabla u|^2 \chi_F \right) dy dx_3$$

En conséquence, les cvges (1) - (6) sont des convergences fortes.

Démonstration

$$J_\varepsilon = \int_\Omega f u_\varepsilon dy dx_3 \longrightarrow \int_\Omega f(y, x_3) (u(y, x_3) + v(x_3)) dy dx_3$$

$$= \int_\Omega \left(\left| \frac{dv}{dx_3} \right|^2 \chi_M + |\nabla u|^2 \chi_F \right) dy dx_3 \quad \underline{D'_m}$$

$$I_\varepsilon := \int_\Omega \left(\left| \frac{\partial u_\varepsilon}{\partial x_3} - \frac{dv}{dx_3} \right|^2 \chi_M + \frac{1}{\varepsilon^2} |\nabla u_\varepsilon|^2 \chi_M + \varepsilon^2 \left| \frac{\partial u_\varepsilon}{\partial x_3} \right|^2 \chi_F + |\nabla u_\varepsilon - \nabla u|^2 \chi_F \right) dy dx_3 =$$

$$= J_\varepsilon + J_0 + \int_\Omega \frac{\partial u_\varepsilon}{\partial x_3} \frac{dv}{dx_3} \chi_M - 2 \nabla u_\varepsilon \nabla u \chi_F dy dx_3 \longrightarrow 2J_0 - 2J_0 = 0$$

ce qui donne immédiatement les cases fortes (2)-(6).
 Reste la case (1):

LEMME :

$$\exists C > 0 \quad \|u\|_{L^2(\Omega)} \leq C \left[\|\nabla' u\|_{L^2(\Omega)} + \left\| \frac{\partial u}{\partial x_3} \right\|_{L^2(M)} \right]$$

$$\forall u \in L^2(\Gamma; H^1(\mathbb{R}^d)) \cap L^2(\Omega; H^2(\mathbb{R}^d)).$$

Dem : Par l'abonde : $\exists (u_n) \in \dots$ tq

$$(*) \quad \|u_n\|_{L^2(\Omega)} = 1 \quad \forall n \quad \text{et} \quad \|\nabla' u_n\|_{L^2(\Omega)} + \left\| \frac{\partial u_n}{\partial x_3} \right\|_{L^2(M)} \xrightarrow{n} 0.$$

Alors PW \Rightarrow p.p. $x_3 \in (0, L)$, $\|u_n(\cdot, x_3) - \int_{\Omega} u_n dy\|_{L^2(\mathbb{R}^d)} \leq C \|\nabla' u_n(\cdot, x_3)\|_{L^2(\mathbb{R}^d)}$

Où par intégration sur $(0, L)$:

$$\int_{\Omega} \|u_n - \int_{\Omega} u_n dy\|_{L^2(\mathbb{R}^d)}^2 \leq C \|\nabla' u_n\|_{L^2(\Omega)}^2 \quad \forall n.$$

Or pour $y \in \Omega$, $\int_0^L |u_n(y, x_3)|^2 dx_3 \leq C \int_0^L \left| \frac{\partial u_n}{\partial x_3} \right|^2(y, x_3) dx_3$.

D'où $\int_{\Omega} \int_0^L |u_n(y, x_3)|^2 dx_3 dy = \int_{\Omega} \int_0^L |u_n(y, x_3)|^2 dy dx_3 \leq \int_{\Omega} \int_0^L \left| \frac{\partial u_n}{\partial x_3} \right|^2 =$
 $= \int_M \left| \frac{\partial u_n}{\partial x_3} \right|^2 dy dx_3$ et donc.

$$\|u_n\|_{L^2(\Omega)} \leq \|u_n - \int_{\Omega} u_n dy\|_{L^2(\Omega)} + \left\| \int_{\Omega} u_n dy \right\|_{L^2(\Omega)} \leq C \|\nabla' u_n\|_{L^2(\Omega)} +$$

$$C \left\| \frac{\partial u_n}{\partial x_3} \right\|_{L^2(M)} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0. \quad \text{Contradiction avec } (*).$$

Lemme appliqué à $u_\varepsilon - (u(y, x_3) + v(x_3)) \Rightarrow$

$$\|u_\varepsilon - (u(y, x_3) + v(x_3))\|_{L^2(\Omega)} \leq C \left[\|\nabla' u_\varepsilon - \nabla' u\|_{L^2(\Omega)} + \left\| \frac{\partial u_\varepsilon}{\partial x_3} - \frac{dv}{dx_3} \right\|_{L^2(\Omega)} \right]$$

$\xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} 0 \dots$

CQFD.

PARALLÈLE AVEC LE CAS DE L'HOMOGENÉISATION

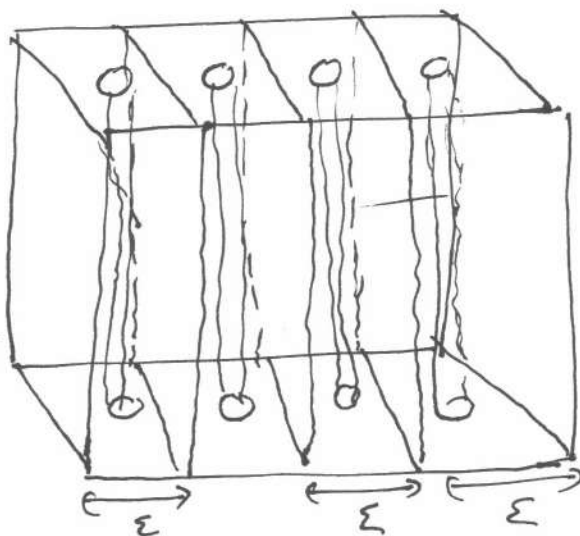
Géométrie :

$$\Omega = \bar{F}_\varepsilon \cup M_\varepsilon$$

$$F_\varepsilon = \bigcup_{i \in I_\varepsilon} F_\varepsilon^i = \bigcup_{i \in I_\varepsilon} (\varepsilon Y + \varepsilon i) \times I$$

$$M_\varepsilon = \Omega \setminus \bar{F}_\varepsilon$$

$$= \Omega \setminus \bigcup_{i \in I_\varepsilon} (\varepsilon Y + \varepsilon i) \times I$$



En gros, $\lfloor \frac{\Omega}{\varepsilon^2} \rfloor$ fibres réparties périodiquement dans Ω avec une période de taille ε , $\Omega = \left(\left] -\frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right[\right)^2 \times (0, L)$ de mesure L .

ou bien $\Omega = \omega \times (0, L)$, $\omega \in \mathbb{R}^2$, $\omega = \bigcup_{i \in I_\varepsilon} (\varepsilon Y + \varepsilon i) = \bigcup_{i \in I_\varepsilon} Y_\varepsilon^i$.

$$\text{où } Y = \left(\left] -\frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right[\right)^2$$

le Ω_ε de la section précédente est ici $\varepsilon Y \times (0, L)$.

En fait $I_\varepsilon := \{ i \in \mathbb{Z}^2 / \varepsilon Y + \varepsilon i = \varepsilon \left(\left] -\frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right[\right)^2 + \varepsilon i \subset \omega \}$.

$$\text{si } \Omega = \omega \times (0, L).$$

On pose: $Y_\varepsilon^i := \varepsilon Y + \varepsilon i$.

Dans la section précédente, $\omega = \omega_\varepsilon = \varepsilon Y$ et $\Omega_\varepsilon = \varepsilon Y \times (0, L)$.

En homogénéisation, une notion de convergence faible: la convergence à double échelle: $t_\varepsilon \rightharpoonup t(x,y) \in L^2(\Omega \times Y)$ si

$$\int_{\Omega} t_\varepsilon \varphi(x, \frac{x}{\varepsilon}) dx \rightarrow \int_{\Omega} \int_Y t(x,y) \varphi(x,y) dy dx$$

$$\forall \varphi \in L^2(\Omega; C_{\#}(Y)).$$

[Notion due à Gabriel Nguetseng, Gregoire Allaire].

Compacité: Toute suite bornée dans $L^2(\Omega)$ admet une sous-suite convergente à double échelle.

ANALOGIE DU RÉSULTAT AVEC LE 3D-1D.

(1') $u_\varepsilon \rightharpoonup u(x,y) + v(x)$ avec:

$v(x) \in L^2(\omega; H_0^1(0,L)); u(x,y) \in L^2(\Omega; H_{\#}^1(Y)), u(x,0) = 0$

dans $\mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3$. $u(x,y) \in L^2(\Omega; H_0^1(\omega))$

(2') $\nabla_{x_i} \chi_{F_\varepsilon} \rightharpoonup \nabla_y u(x,y) \chi_D(y)$

(3') $\frac{1}{\varepsilon} \nabla_{x_3} \chi_{M_\varepsilon} \rightharpoonup \nabla_y w(x,y) \chi_{Y_{1D}}(y)$

(4') $\chi_{W_\varepsilon} := \sum_{i \in I_\varepsilon} \frac{1}{\varepsilon} (u_\varepsilon - \int_{Y_i^i} u_\varepsilon dx) \chi_{Y_i^i}(x) \rightharpoonup w(x,y) \in L^2(\Omega; H^1(Y_{1D}))$

(5') $\frac{\partial u_\varepsilon}{\partial x_3} \chi_{M_\varepsilon} \rightharpoonup \frac{\partial v}{\partial x_3} \chi_{Y_{1D}}(y)$

(6') $\varepsilon \frac{\partial u_\varepsilon}{\partial x_3} \chi_{F_\varepsilon} \rightarrow 0 \quad L^2(\Omega)$ (dans d. échelle).

où (u, v, w) est solution de (unique):

$$(P_{hom}) \int_{\Omega \times Y} A(x,y) \begin{pmatrix} \nabla_y w(x,y) \\ \frac{\partial v}{\partial x_3}(x) \end{pmatrix} \chi_{Y_{1D}}(y) \begin{pmatrix} \nabla_y \bar{w} \\ \frac{\partial \bar{v}}{\partial x_3}(x) \end{pmatrix} + A(x,y) \begin{pmatrix} \nabla_y u(x,y) \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \nabla_y \bar{u} \\ 0 \end{pmatrix} \chi_D(y)$$

$$dy dx = \int_{\Omega \times Y} f(x,y) (\bar{u}(x,y) + \bar{v}(x)) dy dx \quad \forall (\bar{u}, \bar{v}, \bar{w}) \in \dots$$

L'EFFET NON LOCAL.

Lemme: ~~Supposons~~ $\exists \hat{w} \in L^\infty(\Omega; H_m^1(Y|D))$ tq:

$$w(x,y) = \hat{w}(x,y) \frac{\partial v}{\partial x_3}(x) \quad \text{p.p. } (x,y) \in \Omega \times (Y|D).$$

Corollaire : $(P_{hm}) \Leftrightarrow \begin{cases} -\operatorname{div}_y' A(x,y) \nabla_y u = f, & \Omega \times \overset{u(x,\cdot) \in H_{\#}^1(Y|D)}{D} \\ A(x,y) u = 0 & \text{sur } \partial D \\ -\frac{\partial}{\partial x_3} a_0(x) \frac{\partial v}{\partial x_3} = \int_Y f dy, & \Omega \\ v \in L^2(\omega; H_0^1(I)). \end{cases}$

avec $a_0(x) > \alpha > 0$ p.p. $x \in \Omega$.

Thm : Mise en évidence de l'effet non local

Supposons $f(x,y) = f(x)$ $(x,y) \in \Omega \times Y$. alors.

$u(x,y) = \hat{u}(x,y) f(x)$ où \hat{u} unique solution de:

p.p. $x \in \Omega$, $\begin{cases} -\operatorname{div}_y' A(x,\cdot) \nabla_y \hat{u} = 1 & \text{dans } D. \\ \hat{u} = 0 & \text{sur } \partial D. \end{cases} \quad (\hat{u}(x,\cdot) \in H_0^1(D))$
 $\hat{u} \in H_{\#}^1(Y)$.

et on a : $u \rightharpoonup U(x) = \int_Y u(x,y) dy + v(x) = \int_{Y_0} u(x,y) dy + v(x)$

donc $U(x) = f(x) \int_{Y_0} \hat{u}(x,y) dy + v(x) = v(x) + m f(x)$.

donc $U(x) - v(x) = m f(x)$, $m := \int_{Y_0} \hat{u}(x,y) dy > 0$.

et $\begin{cases} -\frac{\partial}{\partial x_3} a_0(x) \frac{\partial v}{\partial x_3}(x) = f(x) & \text{ds } \Omega \\ v \in L^2(\omega; H_0^1(I)). \end{cases}$